

## Elektrické pole ve vakuu

Přesněji řečeno, budeme se věnovat elektrostatickému poli, tj. silovému poli vyvolanému existencí klidových nábojů. (Z mechaniky ovšem víme, že pojmy klidu a pohybu jsou relativní, závisejí na volbě souřadné soustavy.)

Základní fyzikální veličinou je elektrický náboj (jednotka 1 Coulomb), který má zejména tyto důležité vlastnosti:

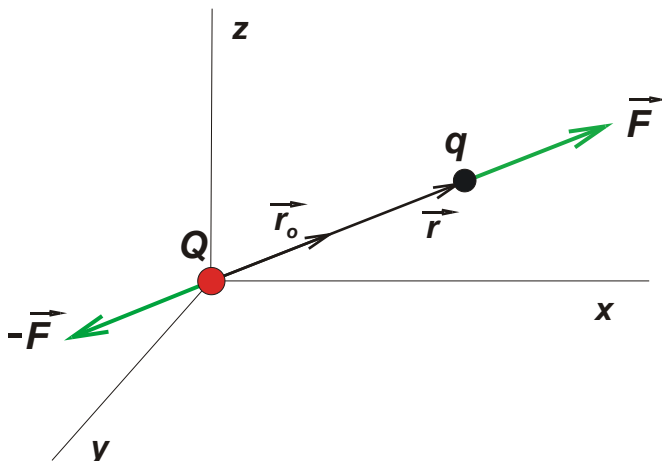
- 1) Neexistuje „sám o sobě“, ale je vždy spojen s hmotným objektem - tělesem. (Nejmenší takové objekty jsou tzv. mikročástice)
- 2) Je „nezničitelný“ (platí zákon zachování náboje).
- 3) Je násobkem elementárního náboje  $e = 1,602 \cdot 10^{-19} \text{ C}$  (tzv. kvantování náboje)
- 4) Nemění se při transformacích vztažné soustavy souřadnic (invariantnost náboje)
- 5) Účinky více nábojů se sčítají (princip superpozice)
- 6) Silové účinky elektrického náboje popisuje Coulombův zákon, jehož základní tvar platí pro „teoretické“ bodové náboje (spojené s hmotnými body):

Bodový (centrální) náboj velikosti  $Q$ , umístěný ve vakuu v počátku soustavy souřadnic, působí na druhý bodový (zkušební) náboj velikosti  $q$  v místě  $\vec{r}$ , silou :

$$\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q \cdot q}{r^2} \cdot \vec{r}_0 \quad \text{Coulombův zákon (1785)}$$

kde  $\epsilon_0$  je univerzální konstanta permitivita vakua ( $\epsilon_0 = 8,854 \cdot 10^{-12} \text{ F/m}$ )

a  $\vec{r}_0$  je jednotkový vektor průvodiče :  $\vec{r}_0 = \frac{\vec{r}}{r}$



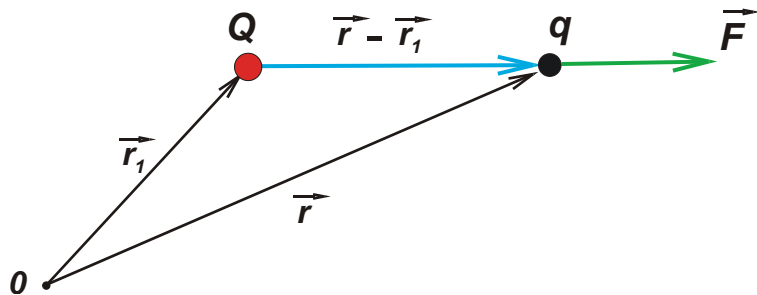
Po dosazení jednotkového vektoru dostaneme :

$$\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q \cdot q}{r^3} \cdot \vec{r}$$

*jiný tvar Coulombova zákona*

Jestliže by centrální náboj  $Q$  **nebyl v počátku souřadnic**, ale např. v místě  $\vec{r}_1$  (viz obr.), pak by vztah pro sílu měl zřejmě tvar (nyní se dobře hodí poslední rovnice):

$$\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q \cdot q}{|\vec{r} - \vec{r}_1|^3} \cdot (\vec{r} - \vec{r}_1)$$



Platí samozřejmě **zákon akce a reakce** : také náboj  $q$  působí na náboj  $Q$  silou - stejně velikou, ale opačně orientovanou, tj.  $-\vec{F}$ .

Vidíme také, že Coulombův zákon je formálně (matematicky) shodný s gravitačním Newtonovým zákonem, obě síly – elektrostatická i gravitační - směřují vždy do jednoho bodu – **silového centra** a v obou případech také používáme pojem „silové pole“.

Říkáme tedy, že náboj  $Q$  vytváří ve svém (nekonečném) okolí **elektrostatické pole**, které je, stejně jako gravitační pole, **centrálním** silovým polem.

Pro jeho jednoznačný popis definujeme vektorovou veličinu :

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q}$$

**intenzita elektrického pole**

$$[\text{N/C} = \text{J/m.C} = \text{V/m}]$$

**Slovní vyjádření :** *Intenzita elektrického pole udává (číselně) sílu působící v tomto poli na jednotkový zkušební náboj.*

Dosazením z Coulombova zákona dostaneme intenzitu el.pole, které vytváří bodový náboj  $Q$  umístěný v počátku souřadnic :

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q} = \frac{1}{q} \cdot \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q \cdot q}{r^3} \cdot \vec{r} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{r^3} \cdot \vec{r}$$

A v případě obecné polohy náboje  $Q$  v místě  $\vec{r}_1$  :

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{|\vec{r} - \vec{r}_1|^3} \cdot (\vec{r} - \vec{r}_1)$$

**intenzita el. pole bodového náboje  $Q$**

Dále prozkoumejme, zda je elektrostatické pole **konzervativní** .

Pro zásadní důležitost této vlastnosti u jakéhokoliv silového pole zopakujeme potřebné výpočty a úvahy stejným způsobem a stejně podrobně, jako minulý semestr u pole gravitačního :

Vypočítejme tedy práci potřebnou k (velmi pomalému) **přenesení** bodového náboje  $q$  (v elektrickém poli náboje  $Q$ , který je v počátku souřadnic), po nějaké **dráze** (křivce)  $s$  z **počátečního bodu**  $\vec{r}_1$  do **koncového bodu**  $\vec{r}_2$  .

Protože silové pole působí na náboj  $q$  silou  $\vec{F}$  , **musíme my** (tedy **vnější síla** ) **působit** na náboj silou **stejně velikou a opačně orientovanou** , tj.  $-\vec{F}$  , abychom sílu pole **překonali**

Pozn. : Přesněji vzato, musíme působit ještě malou přídavnou silou navíc pro uvedení tělesa do pohybu, kterou lze ale v limitě - při požadavku velmi pomalého posunu - zřejmě zanedbat.

Tedy základní vztah pro práci vykonanou vnější silou v silovém poli při pohybu náboje (tělesa) na dráze  $s$  proto bude :

$$A = \int_{\vec{r}_1(s)}^{\vec{r}_2} -\vec{F} \cdot d\vec{r} \quad \text{práce vnější síly v silovém poli (obecně)}$$

Pozn. : Je zřejmé, že stejný integrál, ale bez záporného znaménka, by vyjadřoval **práci silového pole** .

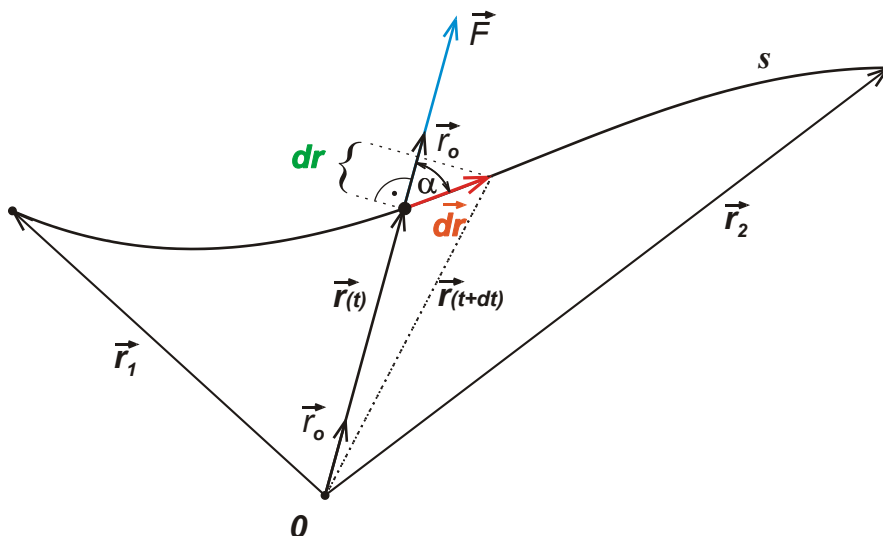
Nyní dosadíme konkrétně za elektrostatickou sílu z Coulombova zákona a vytkneme konstanty :

$$A = \int_{\vec{r}_1(s)}^{\vec{r}_2} \left( -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q \cdot q}{r^2} \cdot \vec{r}_o \right) \cdot d\vec{r} = -\frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \int_{\vec{r}_1(s)}^{\vec{r}_2} \frac{1}{r^2} \cdot \vec{r}_o \cdot d\vec{r}$$

Situace při výpočtu práce je znázorněna na obrázku – a je naprosto stejná jako byla u gravitačního pole.

**Upravíme dále skalární součin** v integrálu, přitom využijeme známé velikosti jednotkového vektoru:

$$\vec{r}_o \cdot d\vec{r} = |\vec{r}_o| \cdot |d\vec{r}| \cdot \cos\alpha = 1 \cdot |d\vec{r}| \cdot \cos\alpha$$



Z obrázku je vidět, že tento skalární součin je **kolmým průmětem** diferenciálu průvodiče  $d\vec{r}$  do směru průvodiče  $\vec{r}$  (do směru jeho jednotkového vektoru) a že je tedy vlastně roven **diferenciálu** (přírůstku) **velikosti průvodiče**  $dr$  :

$$\boxed{\vec{r}_o \cdot d\vec{r} = |d\vec{r}| \cdot \cos\alpha = dr}$$

!!! Je tedy  $dr \neq |d\vec{r}|$  , i když  $r = |\vec{r}|$

Tím se výrazně zjednoduší výpočet vykonané práce, neboť výraz již neobsahuje vektorové veličiny a jde o jednoduchý známý integrál :

$$A = -\frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \frac{1}{r^2} \cdot dr = -\frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \left[ -\frac{1}{r} \right]_{r_1}^{r_2} = -\frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \left[ -\frac{1}{r_2} + \frac{1}{r_1} \right] = \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 \cdot r_2} - \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 \cdot r_1}$$

Z výsledku vidíme, že vykonaná práce vůbec **nezávisí na dráze** (na jejím tvaru), ale **závisí** pouze na **počátečním** a **koncovém** bodu dráhy.

Dále si představme, že bychom umožnili **zpětný pohyb** tělesa z koncového bodu do bodu počátečního a již bychom tento pohyb nijak neovlivňovali, tj. nechali bychom **pracovat sílu elektrického pole** - pak by vykonaná práce byla **stejně velká** – a my tak svoji původně vykonanou práci „**dostaneme zpět**“ :

$$\int_{\vec{r}_2}^{\vec{r}_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = A$$

Tedy **vnější silou původně vykonaná práce**  $A$  je jakoby uschována - **zakonzervována** v koncovém bodu dráhy  $\vec{r}_2$  a **náboj** (těleso) má v tomto místě **schopnost** vykonat **stejně velkou práci** (při návratu do výchozího místa).

Silové pole s takovou význačnou vlastností, která umožňuje zachování, zakonzervování vykonané práce, se nazývá **konzervativní silové pole** .

Obě centrální silová pole - elektrostatické i gravitační – jsou tedy konzervativní.

**Schopnost náboje (tělesa) vykonat práci** , spojená s jeho (koncovou) **polohou** , se pak nazývá **potenciální energie** a její **velikost** se definuje jako **velikost této práce** ( tj. práce vykonané tělesem při přesunu do polohy počáteční).

Pozn.: Tuto práci **spojujeme s daným nábojem** (tělesem), v principu ji ovšem konají **síly pole**.....

..... a rovná se také práci **nejprve vykonané vnější silou** - při původním pohybu z počátečního do koncového bodu).

Protože vykonaná práce nezávisí na tvaru dráhy mezi oběma body, počátečním a koncovým, je potenciální energie **jednoznačnou funkcí místa**  $\vec{r}_2$  (tento koncový bod původně zvolené dráhy je ovšem jako obecně **proměnná** veličina ve funkci zcela **libovolným** bodem v prostoru, píšeme ho tedy obecně dále **bez indexu**) a samozřejmě je **také funkcí druhého místa**  $\vec{r}_1$

(zde je namísto ponechání indexu, neboť tento bod je sice také obecně zcela libovolný, ale při řešení daného problému se **předem zvolí** a ve funkci dále vystupuje jako konstanta, matematicky to je vlastně **parametr** funkce).

Bodový náboj  $q$  má tedy v daném místě  $\vec{r}$  vzhledem k místu  $\vec{r}_1$  potenciální energii :

$$W_p(\vec{r}, \vec{r}_1) = A = \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 r} - \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 r_1} \quad \text{elektrostatická potenciální energie (obecný tvar)}$$

**Slovní vyjádření** : je to práce, kterou vykoná elektrostatické pole při pohybu náboje  $q$  (tělesa) z daného místa  $\vec{r}$  do zvoleného výchozího místa  $\vec{r}_1$  a je to také práce, kterou my musíme nejprve vykonat při přesunu náboje opačným směrem - z výchozího místa do daného místa.

V teoretických výpočtech se často – stejně jako u gravitačního pole - pro potenciální energii volí výchozí místo v nekonečnu, tj.:

$$r_1 \rightarrow \infty$$

V této limitě je potom druhý člen ve vztahu pro potenciální energii nulový - zbavíme se tak závislosti na počátečním stavu náboje  $q$  (tělesa) (na jeho počátečním místě) a dostáváme velmi jednoduchý tvar :

$$W_p(\vec{r}) = \int_{\infty}^{\vec{r}} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 r} \quad \text{elektrostatická potenciální energie (speciální tvar)}$$

**Stanovme opět význam** : je to práce, kterou vykoná elektrostatické pole při pohybu náboje  $q$  (tělesa) z daného místa  $\vec{r}$  do nekonečna a je to také práce, kterou my musíme nejprve vykonat při přesunu náboje z nekonečna do daného místa.

Poslední vztah je také výhodný, že hned vidíme, jak snadno můžeme zapsat **původní vykonanou práci** (vnější silou) při přesunu náboje  $q$  mezi dvěma místy :

$$A = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 r_2} - \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 r_1} = W_p(\vec{r}_2) - W_p(\vec{r}_1)$$

**Práce potřebná pro přemístění náboje  $q$  mezi dvěma místy v silovém poli je tedy rovna rozdílu potenciálních energií mezi těmito místy.**

*Pozn.: Formálně stejný vztah platí i při použití  $W_p(\vec{r}, \vec{r}_1)$  - tj. při jakékoliv volbě výchozího místa  $\vec{r}_1$ , zkuste sami dokázat*

Nyní definujeme fyzikální veličinu elektrostatický potenciál :

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{W_p(\vec{r})}{q}$$

elektrostatický potenciál

$$[J/C] = [V]$$

**Slovní vyjádření :** Je to potenciální energie (zkušební) jednotkového náboje

(nebo-li práce, kterou vykoná elektrostatické pole při pohybu jednotkového náboje z daného místa do výchozího místa - nekonečna a je to také práce, kterou my musíme nejprve vykonat při přesunu náboje z nekonečna do daného místa.

Stejně jako potenciální energie je i potenciál samozřejmě jednoznačnou funkcí místa. Dosadíme ještě za  $W_p$  z její definice jako vykonané práce :

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{q} \cdot \int_{\infty}^{\vec{r}} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{\infty}^{\vec{r}} -\frac{\vec{F}}{q} \cdot d\vec{r} = \int_{\infty}^{\vec{r}} -\vec{E} \cdot d\vec{r}$$

A dostáváme tak zásadní vztah mezi **dvěma nejdůležitějšími veličinami** elektrostatického pole.

**Pozn.:** Tento vztah odpovídá slovnímu vyjádření potenciálu – jako práce potřebné k přenesení jednotkového náboje z nekonečna na dané místo - neboť ve výrazu pro práci vystupuje nyní přímo elektrická intenzita, tedy síla působící na jednotkový náboj :

$$\varphi(\vec{r}) = \int_{\infty}^{\vec{r}} -\vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}}^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{r}$$

vyjádření potenciálu jako práce intenzity pole

A nakonec dosadíme za potenciální energii  $W_p$  její konkrétní tvar pro bodové náboje:

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{q} \cdot \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

potenciál bodového náboje

**D.cv.:** Jak bychom pozměnili tento vztah, když by náboj  $Q$  nebyl v počátku soustavy souřadnic ?  
(Viz také odstavec „Zobecnění Coulombova zákona“)

**Pozn.:** Namísto  $W_p(\vec{r})$  lze samozřejmě použít  $W_p(\vec{r}, \vec{r}_1)$

A nyní upravíme naposled získaný vztah (viz předchozí stránka) pro práci  $A$  vykonanou při přemístění náboje  $q$  z místa  $\vec{r}_1$  do místa  $\vec{r}_2$ , tj. :

$$A = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = W_p(\vec{r}_2) - W_p(\vec{r}_1)$$

Do této rovnice dosadíme z definice potenciálu :

$$W_p(\vec{r}) = q \cdot \varphi(\vec{r})$$

A obdržíme :

$$A = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = q \cdot \varphi(\vec{r}_2) - q \cdot \varphi(\vec{r}_1) = q \cdot [\varphi(\vec{r}_2) - \varphi(\vec{r}_1)] = q \cdot (\varphi_2 - \varphi_1)$$

Použijme pouze první integrál a poslední výraz a vytvoříme tak vztah :

$$\int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = q \cdot (\varphi_2 - \varphi_1)$$

Rovnici vydělíme nábojem a ještě využijeme definici intenzity. Vznikne tak velmi užitečný vztah pro rozdíl potenciálů :

$$\varphi_2 - \varphi_1 = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\frac{\vec{F}}{q} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{E} \cdot d\vec{r}$$

Tento rozdíl potenciálů je vlastně **přírůstkem potenciálu** mezi místy 1 a 2 (rozdíl hodnot funkce v koncovém a počátečním bodě) a vidíme, že je roven **práci vnější síly** (intenzity) při přesunu jednotkového náboje mezi těmito místy.

Ukázalo se, že rozdíl potenciálů je - zejména v praktické elektrotechnice - velmi důležitou veličinou a získal i zvláštní název **napětí** .

**Přesněji:** **elektrické napětí mezi místy**  $\vec{r}_1$  a  $\vec{r}_2$  se definuje jako **úbytek potenciálu** mezi těmito místy :

$$U_{12} = \varphi_1 - \varphi_2 = \int_{\vec{r}_2}^{\vec{r}_1} -\vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{E} \cdot d\vec{r} \quad \text{elektrické napětí mezi místy } \vec{r}_1 \text{ a } \vec{r}_2$$

**Slovní vyjádření :** Elektrické napětí mezi místy 1 a 2 je rovno práci, kterou vykoná el. pole při přesunu jednotkového náboje z místa 1 do místa 2.

Pomocí této fyzikální veličiny je pak možno nejjednodušším možným způsobem vyjádřit práci potřebnou pro přemístění náboje  $q$  z z místa 1 do místa 2 :

$$A = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{F} \cdot d\vec{r} = q \cdot \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} -\vec{E} \cdot d\vec{r} = q \cdot U_{21}$$

Tedy :

$$A = q \cdot U_{21} \quad \text{práce potřebná pro přemístění náboje } q \text{ mezi místy 1 a 2}$$

Jak vidíme, tato práce je samozřejmě  $q$ -krát větší než práce potřebná pro přemístění jednotkového náboje (což je napětí) mezi těmito místy.